



DTI

World Defence News

หน่วยงานวิจัยและพัฒนา U.S. Army Research Laboratory ร่วมมือกับมหาวิทยาลัย Johns Hopkins University โดยส่วนงาน Applied Physics Laboratory พัฒนาโปรแกรมเพื่อใช้ในการช่วยให้หุ่นยนต์เก็บกู้วัตถุระเบิดสามารถกลับมาอยู่ในสถานะปกติได้โดยอัตโนมัติเมื่อพลิกคว่ำในขณะใช้งาน ซึ่งคุณลักษณะนี้เป็นส่วนหนึ่งของความต้องการในโครงการพัฒนาหุ่นยนต์เก็บกู้วัตถุระเบิด Advanced Explosive Ordnance Disposal Robotic System หรือ AEODRS โดยนักวิจัยในโครงการนี้ได้ศึกษาและวิเคราะห์ข้อต่อแต่ละจุด เพื่อใช้ในการประมวลผลให้หุ่นยนต์ให้สามารถกลับมาอยู่ในท่าปกติได้ ซึ่งนักวิจัยประสบความสำเร็จในการทดสอบอัลกอริทึมกับต้นแบบของหุ่นยนต์บนพื้นผิวราบ โดยในขั้นตอนต่อไปจะเป็นการพัฒนาอัลกอริทึมเพื่อให้งานทำงานกับทางลาดเอียงได้

แหล่งที่มาของข่าว: c4ismet